

# KRALJEVINA SRBA, HRVATA I SLOVENACA

UPRAVA ZA ZAŠTITU

KLASA 65 (2)



INDUSTRISKE SVOJINE

IZDAN 1. JUNA 1926.

## PATENTNI SPIS BR. 3657.

Dr. Friedrich Gebers, inžinjer, Beč.

Nadvodni propeler sa povećanim dejstvom, koje se postiže oblikom i vezivanjem  
Prijava od 21. januara 1925.

Važi od 1. maja 1925.

Pod nadvodnim propelerom podrazumevaju se takvi točkovi ladja, koji zelaze u vodu samo donjim manjim delom svoje kružne površine, a čija se glavčina već nalazi iznad vode. Oni se po pravilu rasporedjuju po parovima sa suprotnim pravcem obrtanja, već i iz tog razloga da bi se njihovo obrtno dejstvo na ladju sprečilo, jer bi se inače, da bi se to sprečilo, morala predvideti dva propelera na jednoj osovini, koji se obrću u suprotnom pravcu ili lopate vodilje. Svrha nadvodnog propelera je dvostruka:

1. Da dâ ladjama sa velikom brzinom povoljno pokretno dejstvo na taj način, što ovde od pada savladjivanje otpora ležišta osovine točka, koje izviruje iz trupa ladjinog i glavčine točka, a katkad i unutrašnjih delova krila, koje ne dejstvuju.

2. Da osigura ladjama koje plitko gaze, naročito u vodama sa ograničenom dubinom veću površinu krila, koja dejstvuju i povoljniji pritok vode, nego kod običnih točkova ladje, a pre svega da omogući i ladjama koje jako izlaze iz vode primenu punе snage mašine, bez povećanja najpovoljnijeg broja obrtanja.

U oba slučaja težiće se najpre tome, da se postigne zalaženje vodenih masa sa što je moguće manje udara i sa što je moguće manjim rasprskavanjem. To se postiže datim pronalaskom na taj način, što će se ivica krila koja zalaže, povući što je moguće više unapred u pravcu obrtanja, tako da će najpre zalažiti predni spoljašnji delovi krila, sa nešto zaokrug-

ljenim vrhom, pa tek tada postepeno ostali unutrašnji delovi ivice, koja zalaže. Ovaj oblik krila ima i tu svrhu, da kod ladja namenjenih za ograničene dubine vode, kod kojih nadvodni propelери imaju takvo dejstvo obrtanja, da vodu nose spolja ka unutrašnjosti, pojača ovo dejstvo, pri čemu krilo propelera koje zalaže najpre zahvata vodu što je moguće dalje od trupa ladjinog.

Ali centrifugalno rasprskavanje vode može se po potrebi oslabiti time, što će se deo propelera, koji izlazi kroz spoljašnju ivicu završavati u šiljak, koji se još najduže zadržava u vodi.

Da bi se imao povoljan relativan pritok vode za mnoge slučajevе, naročito za teretne i rečne ladje, potrebno je, radi iskorisćenja najboljeg dejstva mašine da nadvodni propelери održavaju nagib, koji će se moći u odmerenim granicama i u svaku dobu proizvoljno menjati. Ova promenljivost nagiba biva kao što je poznato, kod podvodnih propelera uvek pomoću jednog mehanizma, koji je polpuno zatvoren u glavčini, i jednog pokretača, koji prolazi kroz šuplju osovinu točka. Kod nadvodnih propelera, koji su odredjeni da se istovremeno pokreću u dvema sredinama i koji se zbog toga, s druge lačke gledišta, moraju načiniti kao čisto voden i vazdušni propelери, nije do sada još primenjena misao kod poznatih izvodjenja za engleske morske ladje, (Seeschlitten) i za Denny-eve krilne točkove ("vane wheels"). Za razliku od načina radjenja

podvodnih točkova, čiji se pravac upravljanja može menjati, sastoji se dato novo izvodjenje obrtanja krila propeleru na nadvodnom propeleru u tome što je mehanizam za okretanje, a tako isto i pokretanje ovoga, lako pristupačno iznad glavčine i osovine. Tako isto, može se on staviti automatski u pokret bilo sa jednog ili sa više mesta ladje, rukom ili pomoću kakvog regulatora, koji je u vezi sa mašinom za pokretanje. Ovo regulisanje većeg nagiba počiva medjutim još i na potpuno novoj misli, koja je od najveće važnosti za rečne ladje, naime, da kod ladja koje jako izlaze iz vode i na taj način i kod propeleru, koji izlaze, omogući iskorишćavanje pune snage mašine, povećanjem nagiba točka, bilo za sporu bilo za brzu vožnju.

Ako se takvi nadvodni propeleri jače optereće, tako da broj obrtanja mašine spadne, postavit će se odmah promenom nagiba povoljnije dejstvo. Ako se takvi nadvodni propeleri uzdignu iz vode jedno sa olakšanom ladjom tako, da se broj obrtanja poveća, to će se nagib povećati, a na taj način i izmicanje propeleru, tako da je na pr. kod šlepova koji treba da prelaze preko plitke vode, mogućno iskoristićenje pune snage mašine, bez povećanja broja obrtanja. To je vrlo važno za uvodjenje motora koji se pokreće pomoću ulja.

Pošto je slivanje vode u opšte iz ladje veće gore u blizini gornje vodene površine nego dolje u dubljim slojevima, to se može ova činjenica pri gradjenju nadvodnih propeleru uzimati u obzir još i u tom pogledu, što se nagib kod normalnog položaja krila (konstrukcioni nagib) pusti da opada spolja ka unutrašnjosti.

Napad sila na krila jednog nadvodnog propeleru, koji radi, je promenljiv; pri zalaženju u vodu dobija najpre potopljeni deo jak momenat obrtanja u smislu pravca vožnje, pri izlaženju naprotiv, deo koji je izšao iz vode. Zbog toga je potrebno snabdeti napravu za primanje ovih sila dužim kracima poluge nego što je to moguće kod sada poznatih propeleru, čiji se pravac upravljanja može menjati, usled čega je potrebno i njegovo premeštanje izvan omotača glavčine.

Kako se dalje celokupno pomeranje točkova raspodeljuje na manji broj krila nego kod podvodnog propeleru, i napada na znatno većem radiusu, to mora i ležiste krila biti duže nego kod podvodnog propeleru. Zbog toga je svaki koren krila, za razliku od gradjenja točka čiji se pravac upotrebljanja može menjati na nov način smešten na dva mesta u samoj

glavčini i to aksijalno. Najduže ležiste može se medjutim postići prema datom pronalasku na taj način, što obrtne osovine krila neće više prolaziti kroz sredinu glavčine, već su premeštene na nov način bočno.

Ovu ovde razvijenu osnovnu misao objašnjavaju dva priložena crteža kojima je predstavljeno radjenje nadvodnih propeleru.

Sl. 1. predstavlja propeler, sa one strane, na koju voda pritisika, sa tri učvršćena krila.

Sl. 2. je bočni izgled ovog propeleru.

Sl. 3. je izgled shodno slici 1. ali samo prema donjem krilu u nešto promenjenom obliku.

Sl. 4. prestavlja opet izmenjen oblik krila i veću zaokrugljenost vrha, koji zalazi u vodu.

Sl. 5. je izgled shodno 1—4, ali i tu je zadržan još samo spoljni deo krila, pričvršćen za jedan naročiti nosač krila, ili krak.

Sl. 6. prestavlja polovinu preseka kroz glavčinu nadvodnog propeleru sa obrtnim krilima, sa obrtnim osovinama krila koje prelaze kroz sredinu glavčine, ali sa obrtnim pokretačem koji slobodno leži.

Sl. 7. prestavlja polovinu uzdužnog preseka kroz glavčinu.

Sl. 8. prestavlja presek kroz glavčinu sa obrtnim osovinama krila nameštenim bočno od sredine glavčine i sa napravom za regulisanje ugiba krila, koja spolja leži.

Sl. 9. prestavlja polovinu gornjeg uzdužnog preseka kroz ovu glavčinu sa celokupnom napravom za obrtanje u polovinu donjeg uzdužnog izgleda sa strane.

Sl. 10. prestavlja vezivanje zajedničkog pokretača naprave za obrtanje krila dvaju nadvodnih propeleru.

Sl. 11. je šematski izgled jednog trokrilnog nadvodnog propeleru shodno slici 8.

Sl. 12. prestavlja šematski izgled jednog četvorokrilnog nadvodnog propeleru sa obrtnim osovinama, koje leže bočno od sredine glavčine i sa suprotnim razporedom krila.

Shodno pronalasku je oblik zalažeće ivice proicirane površine krila takav, da ona sama ili njen produženje gradi oštar ugao sa tangentom spoljnog krilnog kruga, a koja prolazi kroz tačku preseka ivice sa krugom (sl. 1, 3, 4 i 5) i to ako se neznačna zaokruženost vrha ne označuje više kako zalažeća ivica, (sl. 3).

Pri tome može spoljašnja granična linija krila proizvoljno odsupati od spoljašnje kružne linije krila (sl. 3 i 4). Na ivici koja izlazi izvučen je na mestu dodira sa spoljašnjom granicom krila jedan vrh na povr-

šini krila (sl. 1, 3 i 5) ali koji u izvesnim slučajevima može i izostati (sl. 4). Ovo može izmedju ostalog biti slučaj kod velikog broja obrtanja, jer je taj vrh tada bez dejstva.

Sl. 5. pokazuje kako se ovaj specijalan oblik krila može zadržati, kad se propelera na poznat način sastoje iz jedne glavčine sa pojedinim kracima, za koje su učvršćene pojedine površine krila.

Sirokim krilima naročito će se na poznat način dati nagib koji raste počev od zalazeće ivice.

Sl. 6. je polovina preseka kroz glavčinu jednog četvorokrilnog nadvodnog propelera, kod kojeg obrtne osovine krila prolaze kroz srednju osovinu glavčine, ali su na nov način dva puta smeštene i kod koje je istovremeno nagovešten takav način gradjenja, koji na nov način nije obuhvaćen u glavčinu i napravu za obrtanje krila. Uzdužni presek kroz ovu glavčinu pretežno sl. 7.

Povećanjem prečnika glavčine može se proizvoljno povećavati broj krila, kako kod ovog načina gradjenja tako i kod niže opisane, tako da bi najzad, kod ladja koje plitko gaze i kojima je potrebna veća snaga za pokretanje, od propelera postao krilni točak.

Sl. 8, 9 i 10 pokazuju nov način pravljenja glavčine i celokupne naprave za pokretanje koja spolja leži, za obrtne osovine krila, koje leže izvan sredine glavčine. a je duga osnovica krila propelera, čiji je koren u glavčini b je dug snažni obrtni krak ove osnovice, c je spojna šipka sa napravom za povlačenje i guranje koja se sastoji iz jednog prstenastog tela d, koja klizi pomoću čivija e u glavčini ili pomoću čivija vodilja učvršćenih za glavčinu i koje je osigurano od obrtanja u odnosu na glavčinu. Iz prstenastog tela d izlaze nastavci f za čivije spoljnji šipki. Prstenasto telo d ima na prednjem kraju prstenast žljeb u koji se pridodatim izdeljenim rubom zalazi prenosno telo g koje se ne obrće sa glavčinom, tako da je telo d primorano, da i samo vrši svako uzdužno kretanje tamo i amo tela g, pa i ako se ono obrće zajedno sa propelero. Prenosno telo g zahvataju dva zavojna vretena h. Opterećenje se može istovremeno preneti na sličan način i na više zavojnih vretena — kod poznatih načina gradjenja ima se samo jedno, koje se nalazi bilo u glavčini bilo u početku šipke za guranje. Oba ova vrele raspoređena su prema novom načinu gradjenja tako, da na nov način dejstvuju na donji deo prenosnog tela, koji je jače opterećen krilima. Ova zavojna vrele mogu se staviti u dejstvo

pomoću pužastog zupčanika i bezkrajnog zavoja k koji su shodno cilju, zajedno konstruisani sa ležištem osovine točka, učvršćenim za pojačani zid ladje l kao što se iz slike 10 vidi; na taj način stavlja se u dejstvo i spoj osovine m i umetnuti konusni točkovi u sa ma hog mesta u ladji, bilo pojedinačno, bilo zajedno, tako da se pomoću ovih vretena h krila propeler koji radi mogu po volji regulisavati. Može se, ako za to ima razloga, postaviti slična naprava za obrtanje na zadnjoj strani propeleru u mesto na prednjoj njegovoj strani.

Na sl. 11. predstavljen je šematski trokrilni propeler, a na sl. 12 četvorokrilni propeler, novog načina konstrijisanja nadvodnih propeleri; ove slike pokazuju, da se kod oba ova broja krila može uzeti isti prestanak glavčine i da se zalazeća ivica krila može postaviti na ma koju stranu korena, da se dakle može imati jedan oblik glavčine za levi i desni propeler.

Mogućno je sada, ne samo rukom, već i napravom za regulisanje, koja je u vezi sa motorom za pokretanje — a dovoljno su usavršeni i za druge ciljeve — na zgodan način automatski regulisali potreban nagib propeleru radi iskorijenja dobrog efekta mašine za najrazličitije relativne brzine, kao i za različite dubine i opterećenja. Sam regulator mogao bi se načiniti tako, da se može podešavati za proizvoljan efekat mašine, koju on treba da reguliše.

U pojedinim slučajevima biće merodavan za broj krila jednog takvog nadvodnog propeleru, za jedno obrtanje, broj maksimalnih pritisaka motora za pokretanje koji dejstvuju na osovinu i propeler će biti tako učvršćen, da će maksimalni momenti obrtanja potrebiti za pokretanje krila kroz vodu, biti u saglasnosti sa maksimalnim momentima obrtanja motora za pokretanje. U drugim slučajevima iskoristiće se promenljivi momenat obrtanja motora i propeleru, kako bi se ublažila opasna ljudjanja.

#### Patentni zahtevi:

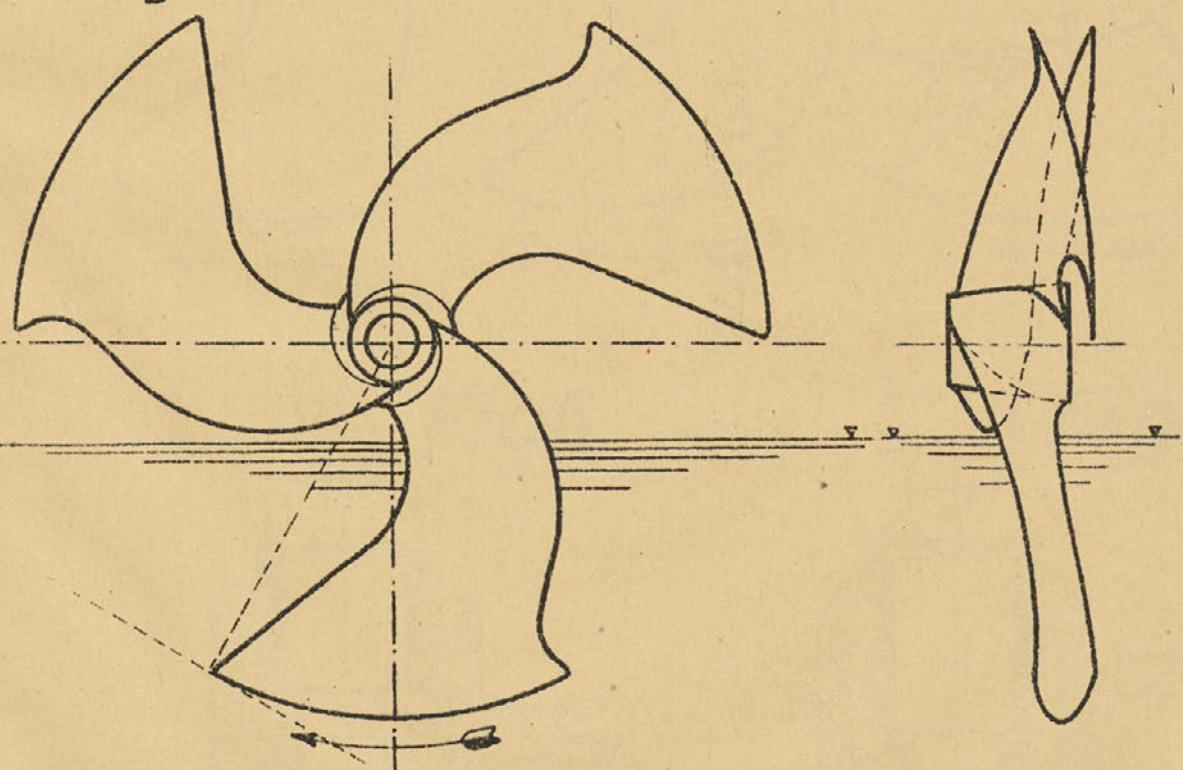
1. Nadvodni propeler naznačen time, što zalazeća ivica svakog projektiranog krila ili njeno produženje, gradi ostar ugao sa tangentom na spoljašnjem graničnom krugu u tačci preseka.

2. Nadvodni propeler shodno zahtevu 1 naznačen time, što ivica koja izlazi iz vode, ili njeno produženje, gradi ostar ugao sa spoljašnjom graničnom linijom projektiranih površina krila.

3. Nadvodni propeler shodno zahtevu 1 i 2 naznačen time, što nagib opada spolja ka unutrašnjosti.
4. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2 i 3 naznačen time, što se pojedina krila mogu obrtati.
5. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3 i 4 naznačen time, što se pojedina krila mogu obrotiti i što je svako od njih više puta smešteno u samom telu glavčine u ležištima osovine.
6. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3, 4 i 5 naznačen time, što srednje linije obrtnih osovina klila ne prolaze kroz srednje linije glavčine.
7. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3, 4, 5 i 6 naznačen time, što naprava za obrtanje krila nije učaurena u glavčini već je slobodno pristupačna spolja.
8. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3, 4, 5, 6 i 7 naznačen time, što motor naprava za obrtanje krila ne prolazi kroz šuplju osovinu propelera, već je slobodno pristupačan spolja.
9. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7 i 8 naznačen time, što za pokretanje naprave za obrtanje krila stupa u dejstvo uvek više od jednog zavojnog vretna.
10. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8 i 9 naznačen time, što su zavojna vretna koja stavljuju u dejstvo napravu za obrtanje u saglasnosti sa silama koje pretežno dejstvaju na donju polovinu ispod srednje linije propelera.
11. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9 i 10 naznačen time, što stavljanje u pokret naprave za obrtanje krila biva ne više samo iz mašinskog prostora, već sa mesta kojeg mesta ladje.
12. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10 i 11, naznačen time, što se kod više propelera viši obrtanje krila pomoću samo jednog prenosa.
13. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11 i 12, naznačen time, što se obrtanje krila vrši automatski sa motora za pokretanje.
14. Nadvodni propeler shodno zahtevima 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12 i 13 naznačen time, što se regulator automatskog obrtanja krila može kad-kad podesiti na jedan određen proizvoljan broj obrtanja mašine.

Fig.2.

Fig.1.





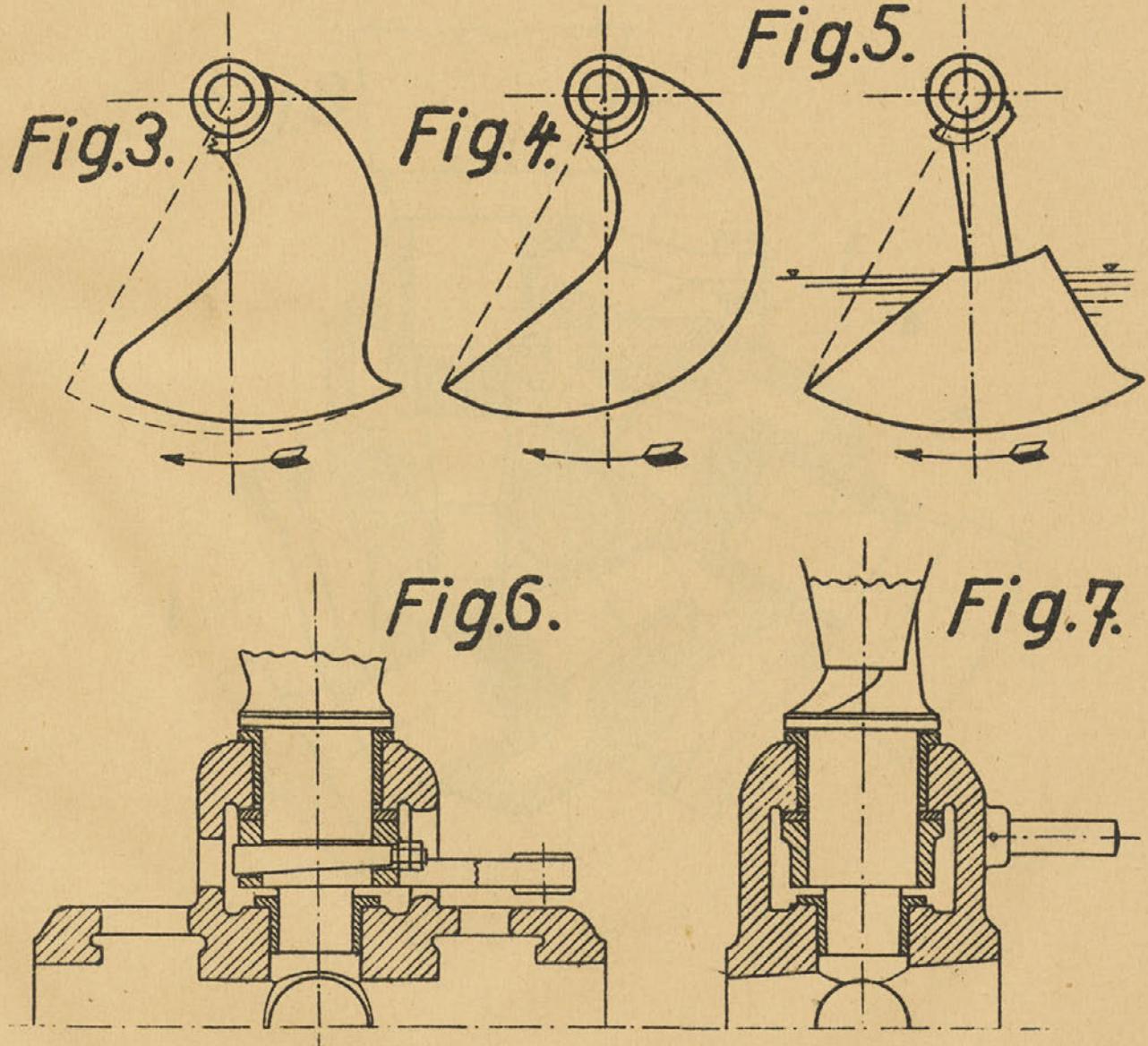




Fig.8.

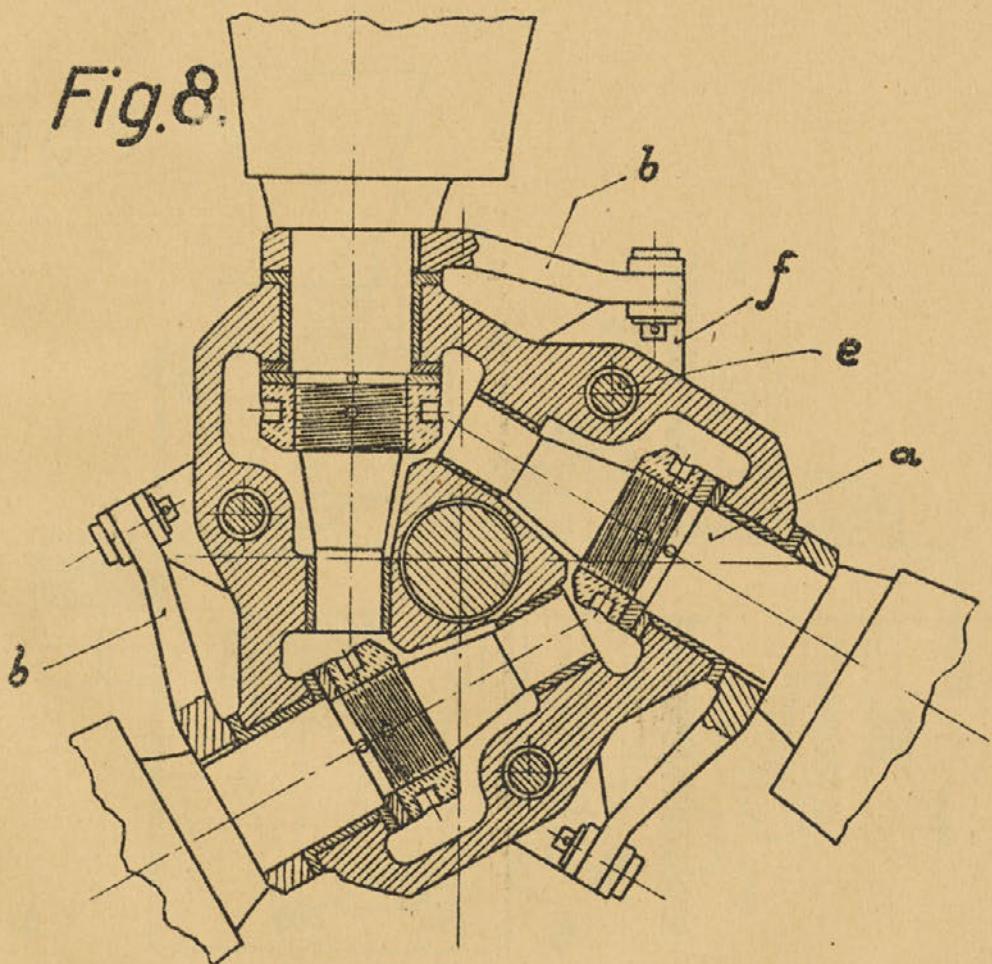




Fig.9.

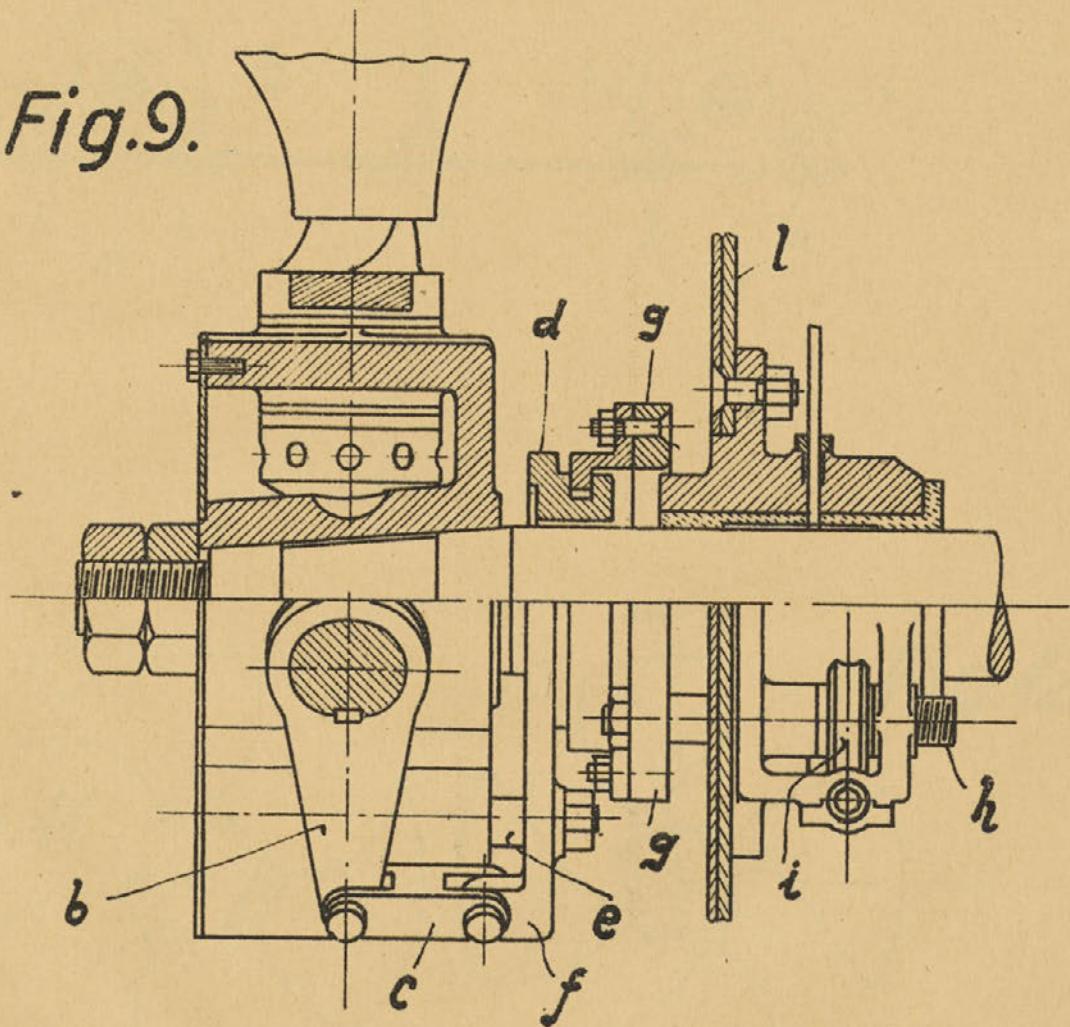




Fig. 10.

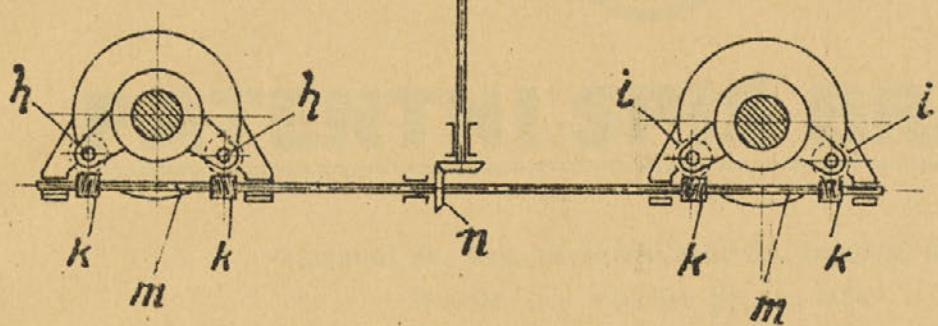


Fig. 12.

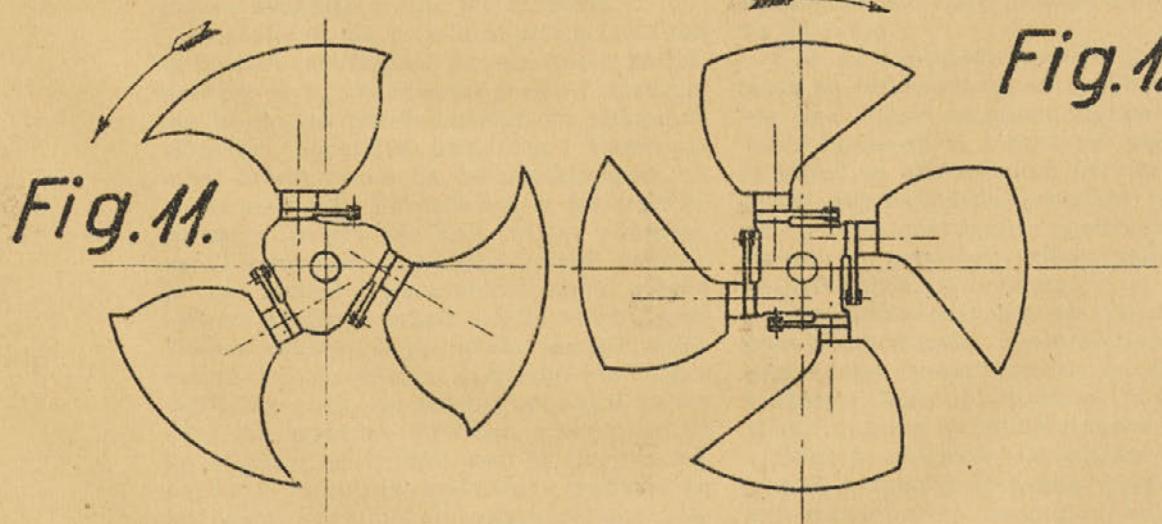


Fig. 11.

