

# KRALJEVINA JUGOSLAVIJA

UPRAVA ZA ZAŠTITU

Razred 20 (4)



INDUSTRISKE SVOJINE

Izdan 1 januara 1934

## PATENTNI SPIS ŠT. 10514

**Stefan Götz & Söhne Kommandit-Gesellschaft, Wien, Avstrija.**

Priprava za prestavljanje kretnic za dejstvovanje na daljavo in bližino.

Prijava z dne 8. septembra 1932.

Velja od 1. maja 1933.

Izum se nanaša na pripravo za prestavljanje kretnic, katera omogoča, da se more kretnica prestaviti na licu mesta s pomočjo nekega vzvoda kakor tudi s pomočjo prestavilne naprave, katera je oddaljena od kretnice.

Predmet izuma je takšna priprava za prestavljanje kretic, pri kateri je med prestavilno napravo in kretnico vključeno diferencialno ali planetno gonilo, pri čemer je eden izmed drug v drugega prijemajočih organov tega gonila zvezan s prestavilno napravo, drugi organ pa s prestavilnim vzvodom, nahajajočim se pri kretnici. Pri tem je predvidena takša razporedba, da se eden izmed imenovanih organov gonila ali nek tretji organ vsakokrat tako zapahne, da pri prestavitev kretnice s pomočjo prestavilnega vzvoda ostane pogon od prestavilne naprave v mirovanju. Nadalje omogoča prestavilna priprava glasom izuma, da se pri prestavitev kretnice iz daljave kretnica po eni strani zapahne v svojih obeh legah, po drugi strani pa se more izvršiti prestavitev kretnice na licu mesta potom prestavilnega vzvoda v srednjem položaju daljavnega pagona.

Na risbi je predloženih kot primer več izvedbenih primerov priprave za prestavljanje kretnic glasom izuma. Sl. 1 in 2 kaže žeta shematično najenostavnješo obliko pogona kretnic glasom izuma. Sl. 3 do 6 kažejo nadaljnjo izvedbeno obliko prestavilne priprave, katera omogoča zapahitev koncov kretnice. Sl. 7 kaže nadaljnjo izvedbeno obliko z diferencialnim gonirom s stožastimi koleki. Slike 7a in 8 ka-

žeta detalje pogona kretnice glasom slike 7.

V sl. 1 in 2 je predložena priprava za prestavljanje kretnic, ki obstaja iz treh drug nad drugim im medseboj paralelno ležečih drsnikov  $S_1$ ,  $S_2$ ,  $S_3$ , kateri so v risbi radi jasnosti narisani drug poleg drugega. Srednji drsnik  $S_2$  je s šiljastima tračnicama zvezan po zveznem drogu V in nosi na prikovičeni osi zobato kolo  $Z_1$ , katero prijmlje v oba drsnika  $S_1$  in  $S_3$ , opremljena z ozobljenjem. Drsnik  $S_1$  razven tega izkazuje drugo ozobljenje, v katero prijmlje zobato kolo  $Z_2$ , katero je v zvezi z ročnim vzvodom H in je fiksno vležajeno. Drsnik  $S_3$  je z daljavnim prestavilnim vzvodom F v prestavilni napravi v zvezi s pomočjo dvojne žice T. Med obema drsnikoma  $S_1$  in  $S_3$  je vležajen še drsnik  $S_4$ , ki se more zapreti s pomočjo ključavnice v izvestnem položaju. S pomočjo drsnika  $S_4$  se moreta drsnika  $S_1$  ali  $S_3$ , katera sta opremljena s po enim utorom  $N_1$  oz.  $N_3$ , izmenoma zapreti. V narisani legi (sl. 1) je drsnik  $S_1$  zaprt (ključavnica je odstranjen in se nahaja na pr. v prestavilni napravi pri daljavnem prestavilnem vzvodu). Prestavitev na licu mesta s pomočjo ročnega vzvoda H ni mogoča, kar je brez nadaljnega razvidno, dočim se more kretnica prestaviti potom daljavnega prestavilnega vzvoda F. Ako naj se kretnica prestavi na licu mesta potom ročnega vzvoda H, tedaj je treba najprej odpreti ključavnico na kretnici, ročno premakniti drsnik  $S_4$ , vsled česar se zapre drsnikov drog  $S_3$  in se osvobodi drsnikov drog  $S_1$ , kakor to kaže sl. 2.

Kretnica se more sedaj prestavljati z ročnim vzvodom H, dočim je daljavni prestavilni vzvod F fiksiran.

Pri kretnicah s prožnimi jeziki se more v svrhu, da se napetost peres šiljastih tračnic izenači in se žice T za daljavno prestavitev v končnih položajih kretnice razbremenijo, predvideti razbremenilna priprava, vsled katere učinkovanja se trenutno prilegajoči se jezik kretnice pritisse ob dotično čeljustno tračnico. Sl. 1 kaže tako razbremenilno pripravo, katero tvori vzvod E z utežjo, ki je vrtljiv okrog csi zobatega kolesa Z<sub>1</sub>.

Na slikah 3—6 je predložena nadaljnja izvedbena oblika priprave za prestavljanje kretnic glasom izuma. Trije drsniki S<sub>1</sub>, S<sub>2</sub>, S<sub>3</sub>, so, kakor v sl. 1 in 2, razporejeni drug nad drugim. Srednji drsnik S<sub>2</sub> zopet nosi okrog prikovičene osi vrtljivo zobato kolo Z<sub>1</sub>, katero prijemlje v ozobljenja drsnikov S<sub>1</sub> in S<sub>3</sub>. V tem slučaju pa je drsnik S<sub>2</sub> potom dvojne žice zvezan z daljavnim prestavilnim vzvodom F, ki se v predmetnem slučaju more postaviti v tri lege. Drsnik S<sub>3</sub> je zvezan po eni strani z ročnim vzvodom H, ki služi za lokalno prestavljanje kretnice, po drugi strani pa potom kotnega vzvoda W in zveznega droga V s kretnico. Na šiljastih tračnicah je nadalje pritrjen po en drsnik S<sub>5</sub> oz. S<sub>6</sub>, ki sledi gibanju teh šiljastih tračnic. Ta dva drsnika S<sub>5</sub> in S<sub>6</sub> sta opremljena s po enim nastavkom R<sub>2</sub> oz. R<sub>1</sub>, dočim je drsnik S<sub>1</sub> opremljen s čeljustima B<sub>1</sub> in B<sub>2</sub> z nastavkom A<sub>1</sub> oz. A<sub>2</sub>.

Način delovanja priprave za prestavljanje kretnic je naslednji:

Sl. 3 kaže dele pogona kretnice v legi pri končnem položaju kretnice. Daljavni prestavilni vzvod se nahaja v svojem srednjem položaju, iz katerega se more gibati v smislu puščice 1 ali 2 in se dočesti v eden ali drugi končni položaj. Ako se sedaj na pr. daljavni prestavilni vzvod F giblje v smislu puščice 1, tedaj se srednji drsnik S<sub>2</sub> z zobatim kolesom Z<sub>1</sub> premakne na levo in se to kolo vsled fiksnega drsnika S<sub>3</sub> vrvi v smislu, nasprotnem kazalcu na uri, vsled česar se tudi drsnik S<sub>1</sub> giblje na levo in dospe njegova čeljust B<sub>2</sub> pod nastavek R<sub>1</sub> drsnika S<sub>6</sub> (sl. 5).

Kakor je razvidno, je sedaj kretnica s svojim priloženim jezikom zaprta po drsniku S<sub>1</sub> napram ročni prestavitev.

Ako pa se daljavni prestavilni vzvod F pri položaju kretnice, predloženem v sl. 3, prestavi v smislu puščice 2, tedaj se drsnik S<sub>1</sub> po drsniku S<sub>5</sub>, ležečem v njegovi poti, tako dolgo podpira, dokler ni drsnik S<sub>3</sub> prestavil kretnice, nakar šele se more drsnik S<sub>1</sub> gibati na desno, vsled če-

sar dospe čeljust B<sub>1</sub> nad nastavek R<sub>2</sub> drsnika S<sub>5</sub> in se kretnica s svojim priležečim jezikom zapahne. Ta končni položaj kretnice kaže sl. 6.

Iz sl. 3 je razvidno, da je v srednjem položaju daljavnega prestavilnega vzvoda F omogočeno prestavljanje kretnice potom ročnega prestavilnega vzvoda H. Ako se namreč ročni vzvod H giblje v smislu puščice, ostane drsnik S<sub>2</sub>, ki je potom dvojne žice zvezan z daljavnim prestavilnim vzvodom, v mirovanju in zobato kolo Z<sub>1</sub> prenese gibanje drsnika S<sub>3</sub> na drsnik S<sub>1</sub> in ta dospe v položaj glasom sl. 4. Kakor je razvidno, tu ne nastane zapahnitev kretnice in ona se more potom daljavnega prestavilnega vzvoda zopet prestavljati.

Sl. 7 kaže nadaljno izvedbeno obliko priprave za prestavljanje kretnic, pri kateri je za pogon kretnice namesto diferencialnega gonila z zobatimi drogovimi razporejeno diferencialno gonilo s stožčastimi kolesi.

V sl. 7 označujeta D<sub>1</sub>, D<sub>2</sub> dva zunanjega organa in D<sub>3</sub> notranji organ diferencialnega gonila. Gonilovo kolo D<sub>1</sub> sedi z zobatim kolesom Z<sub>3</sub> na eni osi, pri čemer je to kolo v prijemu z zobatim drogom St, zvezanim s konci kretnice. Na osi gonilovega kolesa D<sub>1</sub> sedi zopet vzvod H za ročno prestavljanje kretnice. Vmesno kolo D<sub>3</sub> gonila je vrtljivo vležajeno v ohišju G gonila. Ohišje G je vrtljivo vležajeno na vrtlini osi koles D<sub>1</sub> in D<sub>2</sub> ter je z dvojno žico T zvezano z daljavnim prestavilnim vzvodom F, dočim je drugo zunanje gonilovo kolo D<sub>2</sub> potom zobatih koles Z<sub>4</sub>, Z<sub>5</sub> v pogonski zvezi s kolutom J, kateri je vrtljivo zvezan z zobatim kolesom Z<sub>5</sub>. Kolut J ima na enem delu svojega oboda prirobnico P, katera na obeh straneh sega iz koluta in odgovarja čeljustima B<sub>1</sub> in B<sub>2</sub> drsnika S<sub>1</sub> glasom sl. 3—6 in katere čelnii ploskvi tvorita nastavke A<sub>1</sub> in A<sub>2</sub>. Kolut J je razporen med dvema drsnikoma S<sub>5</sub> in S<sub>6</sub>, katera sta analogno z izvedbeno obliko glasom sl. 3—6 zvezana s po enim jezikom kretnice. Vsaki izmed obeh drsnikov je na svoji ploskvi, katera leži nasproti kolutu J, opremljen z izrezo, pri čemer odgovarjajoče razporedbi glasom sl. 3—6 spodnja mejna ploskev izreze drsnika S<sub>6</sub> tvori nastavek R<sub>1</sub> in zgornja mejna ploskev izreze drsnika S<sub>5</sub> nastavek R<sub>2</sub>.

Način delovanja zgoraj opisanega pogona kretnice je analogen, kakor oni pri izvedbi glasom sl. 3—6. Sl. 7 kaže kretnico v položaju naravnost. Daljavni prestavilni vzvod se nahaja v enem odgovarjajočem končnem položaju in kretnica je s pomočjo priloženega jezika potom na-

stavka  $R_1$  drsnika  $S_6$  zapahnjena, ker prirobnica  $P$  koluta  $J$  leži pred nastavkom  $R_1$ . Prestavitev kretnice s pomočjo vzvoda  $H$  ni mogoča. Ako se sedaj premakne daljavni prestavilni vzvod v smislu puščice, tedaj se ohiše  $G$  v smislu puščice 3 (sl. 8, gledano v smeri puščic a—a) premakne, pri čemer se vmesno kolo  $D_3$  upira ob stožasto kolo  $D_1$ , tako da se kolut  $J$  giblje v smislu puščice 4. S tem se premakne prirobnica  $P$  iz poti drsnika  $S_6$ . Gibanje koluta traja toliko časa, dokler se desni del prirobnice  $P$  koluta ne zadene ob čelno ploskev drsnika  $S_5$ , s čimer se stožasto kolo  $D_2$  fiksira in ono sedaj podpira vmesno kolo  $D_3$ . To kolo se sedaj vrti v obratni smeri in giblje zobati drog  $St$  v smislu puščice, tako da dospe kretnica v odklonilni položaj. Drsnika  $S_5$  in  $S_6$  zavzemata sedaj z ozirom na kolut  $J$  v sl. 7a predočeno lego, t. j. nastavek  $R_2$  drsnika  $S_5$  leži izven poti roba koluta. Pri nadaljnem gibanju daljavnega prestavilnega vzvoda  $F$  v drugi končni položaj, ki je črtkano označen, se vmesno kolo  $D_3$  zopet podpira od stožastega kolesa  $D_1$ , tako da se kolut  $J$  giblje naprej v smislu puščice 4 (sl. 8), vsled česar se prirobnica  $P$  koluta giblje v izrezo drsnika  $S_5$  in se torej kretnica v svojem odklonilnem položaju s priloženim jezikom zapahne potom nastavka  $R_2$ . Povratna prestavitev kretnice v glavnji položaj se analogno izvrši na isti način, pri čemer se ohiše giblje potom daljavnega prestavilnega vzvoda v obratni smeri.

#### Patentni zahtevi:

1. Priprava za prestavljanje kretnic za dejstvovanje na daljavo in bližino, označena s tem, da je med prestavilno napravo in kretnico vključeno diferencialno ali planetno gonilo, pri čemer je eden izmed drug v drugega prijemajočih organov tega gonila zvezan s prestavilno napravo, drugi organ pa s prestavilnim vzvodom, nahajajočim se pri kretnici, in da se eden izmed teh organov ali nek tretji organ vsakokrat tako zapahne, da pri prestavitvi kretnice s pomočjo prestavilnega vzvoda ostane v mirovanju gonilov del, ki je zvezan s prestavilno napravo.

2. Priprava za prestavljanje kretnic po zahtevu 1, označena s tem, da je srednji organ planetnega oz. diferencialnega gonila zvezan z jezikom kretnice in da so zunanji organi zvezani s prestavilnim vzvodom oz. s prestavilno napravo, pri čemer se pri dejstvovanju kretnice s pomočjo prestavilnega vzvoda s prestavilno

napravo zvezani organ zapahne in obratno (sl. 1).

3. Priprava za prestavljanje kretnic po zahtevu 1, označena s tem, da je srednji gonilov del zvezan s prestavilno napravo, da je eden zunanji gonilov del zvezan s kretnico in s prestavilnim vzvodom in da drugi zunanji gonilov del izkazuje dva v po eni smeri delujoča nastavka ( $A_1$ ,  $A_2$ ), katera izmenoma tako sodelujeta z dvema, z jezikoma tračnic zvezanimi drsnikoma ( $S_5$ ,  $S_6$ ), da pri prestavitvi kretnice iz prestavilne naprave iz ene končne lege v drugo zadene nastavek ( $A_1$  oz.  $A_2$ ) ob eden drsnik ( $S_5$  oz.  $S_6$ ), vsled česar se gonilov del zapahne, kretnica prestavi in s tem drsnik ( $S_5$  oz.  $S_6$ ) premakne iz poti nastavka ( $A_1$  oz.  $A_2$ ), tako da se more gonilov del zopet dalje gibati.

4. Priprava za prestavljanje kretnic po zahtevu 3, označena s tem, da imata drsnika ( $S_5$ ,  $S_6$ ) po eden v nasprotni smeri delujoč nastavek ( $R_2$  oz.  $R_1$ ), kateri se potom gonilovega organa, izkazuječega nastavka ( $A_1$ ,  $A_2$ ), ali potom od tega organa poganjanega organa izmenoma zapahne.

5. Priprava za prestavljanje kretnic po zahtevih 3 in 4, označena s tem, da sta drsnika ( $S_5$ ,  $S_6$ ) zvezana s po enim jezikom kretnice, pri čemer se zapahne samo oni jezik tračnice, ki se trenotno prilega k dotedčni celjustni tračnici.

6. Priprava za prestavljanje kretnic po zahtevu 2 ali 3, označena s tem, da je diferencialno oz. planetno gonilo tvorjeno po dveh medseboj paralelno premakljivih zobatih drogovih, s katerima je v vrijetju vmes ležeče in paralelno k zobatima drogovoma premakljivo zobato kolo.

7. Priprava za prestavljanje kretnic po zahtevih 2 in 6, označena z zaporno pripravo, katera se dejstvuje ročno in s katero se more izmenoma zapahniti eden izmed obeh zobatih drogov.

8. Priprava za prestavljanje kretnic po zahtevih 2 in 6, označena s tem, da je z zobatim kolesom, katero je v vrijetju z zobatima drogovoma, zvezan vzvod z užijo, ki povzroči, da se trenotno prilogeni jezik kretnice pritisne ob dotedčno celjustno tračnico.

9. Prestavilna naprava po zahtevih 1 in 3, označena z diferencialnim gonilom s stožastimi kolesi, katerega vmesno kolo je vležajeno v vrtljivem ohišju, katero se dovede v vrtenje iz prestavilne naprave.

10. Prestavilna naprava po zahtevih 3 in 4, označena s tem, da se od enega zunanjega gonilovega dela poganja kolut,

pri katerem sta tvorjena nastavka ( $A_1$  in  $A_2$ ) po prirobnici, ki se razteza preko enega dela kolutovega oboda in na obeh straneh sega iz koluta, pri čemer sta drs-

nika ( $S_5$ ,  $S_6$ ), katera sta opremljena z odgovarjajočimi izdolbinami za prirobnico koluta, razporejena ob obeh straneh koluta.

Fig. 1

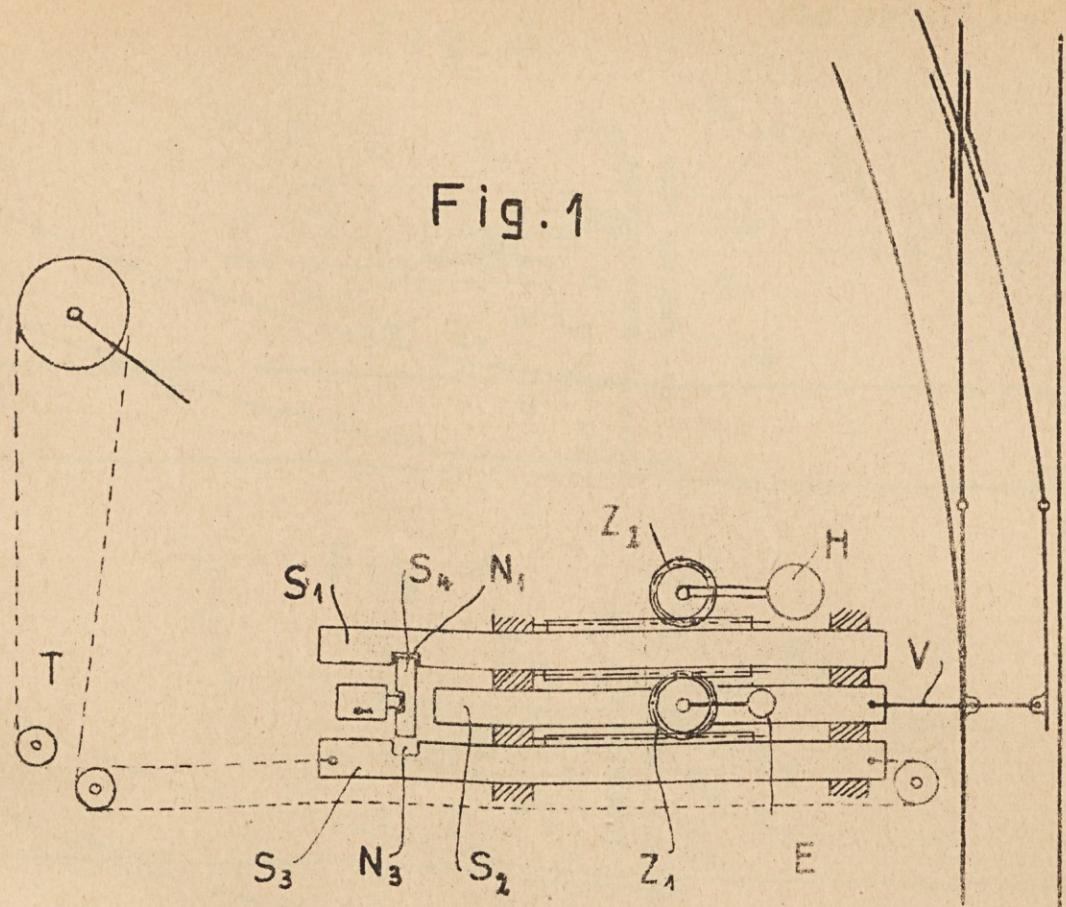


Fig. 2

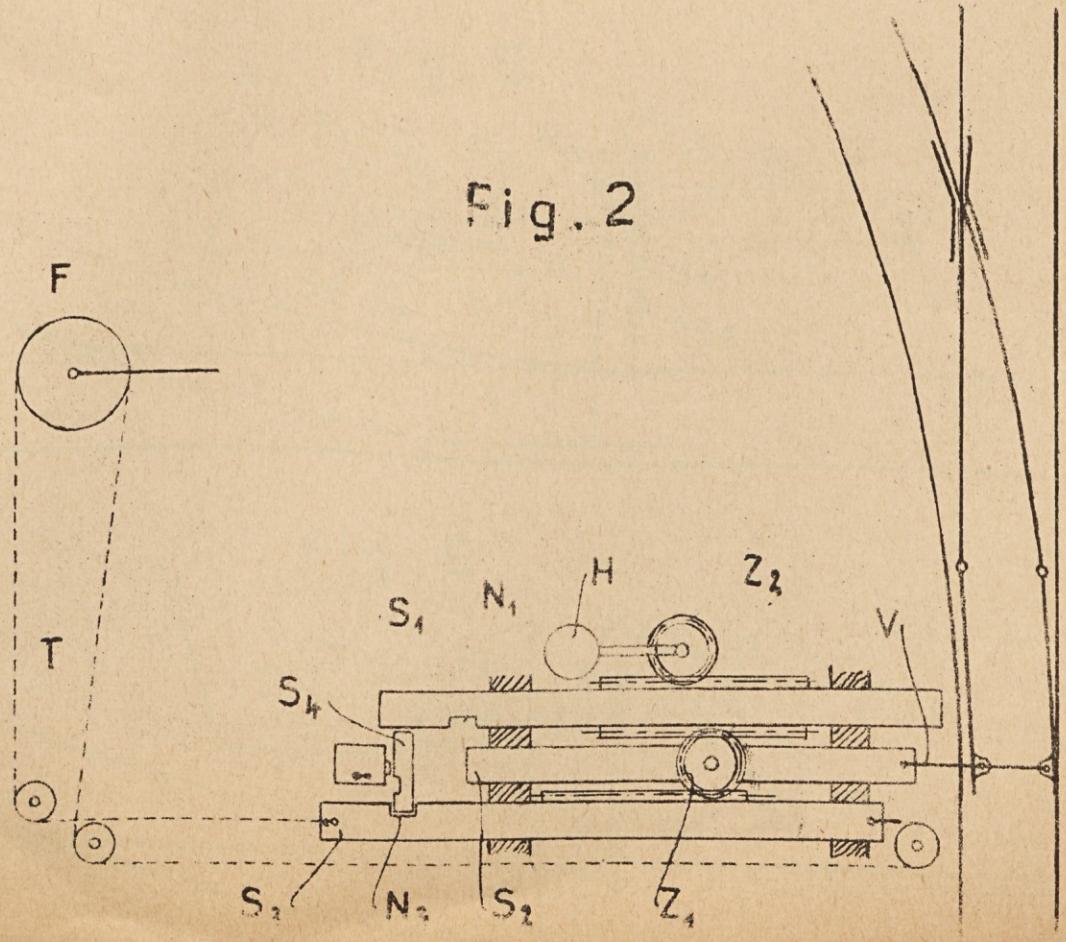




Fig. 3

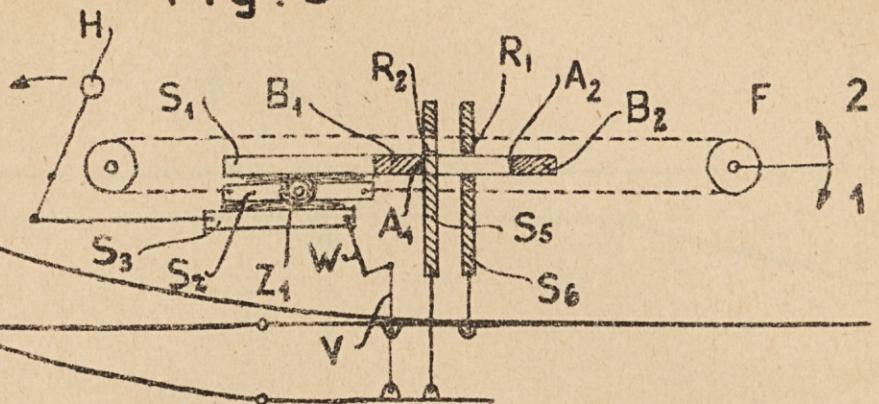


Fig. 4

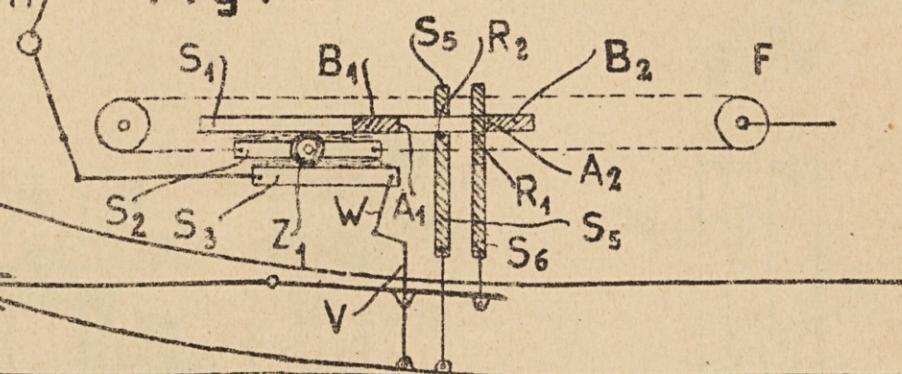


Fig. 5

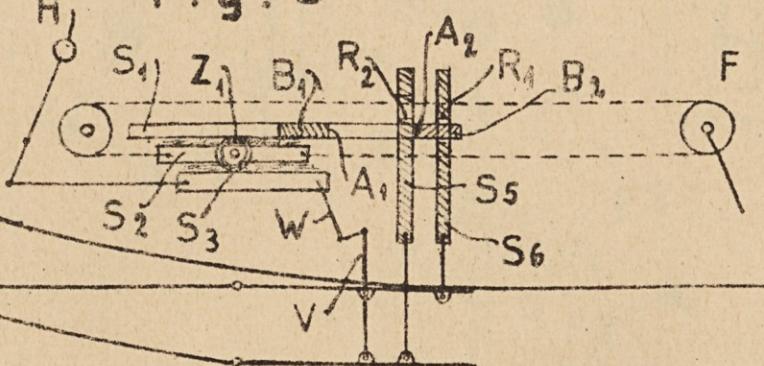


Fig. 6

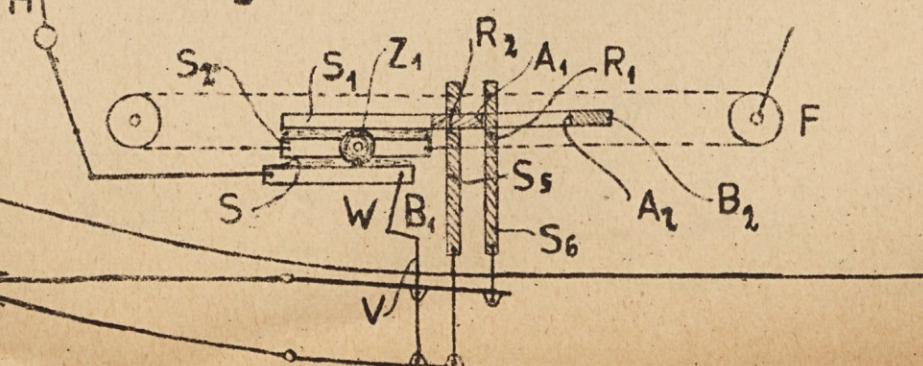




Fig. 7

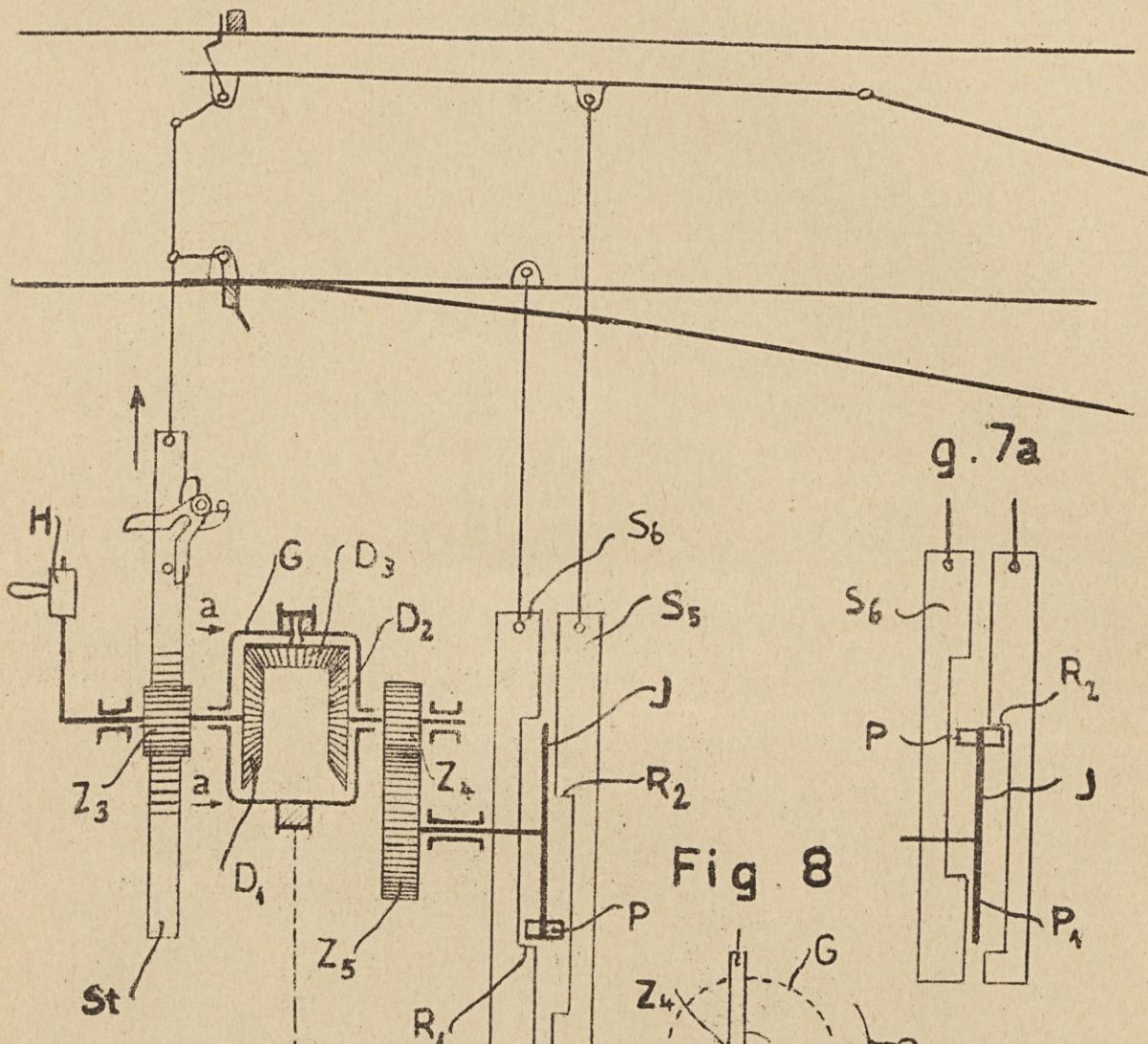


Fig. 7a

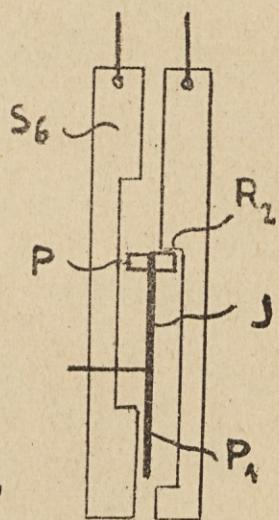


Fig. 8

