

KRALJEVINA JUGOSLAVIJA

UPRAVA ZA ZAŠTITU

Klasa 63 (5)



INDUSTRISKE SVOJINE

Izdan 1 januara 1934

PATENTNI SPIS BR. 10560

Schlechtleitner von Franz, München, Nemačka.

Automatski prenos opterećenja od prednjeg opterećenja prikolica na zadnju osovinu kola koja vuku.

Prijava od 8 februara 1933.

Važi od 1 juna 1933.

Predmet ovog pronalaska je uveličavanje vučne snage motornih kola koja vuku (traktora). To se uveličavanje vrši time, što se vučna snaga motornih kola postepeno prenosi pomoću poznate vučne šipke sa gibnjeva motornih kola na gibnjeve prikolica. Kod ovakvog uredaja kad se motorna kola krenu prikolica još za kratko vreme stope. Pričolica podu tek onda postepeno za motornim kolima kad se zbiju gibrjevi motornih kola i gibnjevi prikolica. Pomoću ove kombinovane naprave mogu se za pokretanje istih tereta upotrebiti lakša motorna kola.

Zbog kosog rasporedenja vučne šipke prenosi se jedan deo tereta prikolica na zadnju osovinu motornih kola. Ovim se sprečava neprijatno okretanje u mestu pokretačkih točkova motornih kola koje se dosad nije moglo izbeći pri mokrom putu i mekanom zemljištu.

Upravljanje prikolicama se znatno olakšava zbog rasterećenja prednjih točkova koje se postiže ovom napravom. Dosad je vučna šipka (g) imala obrnuti pravac od nacrtanog pa su zbog toga održavani zadnji točkovi motornih kola tako da su ti točkovi često klizili u mestu a time je jako otežavan polazak kola.

Na crtežu je pretstavljen predmet ovog pronalaska samo radi primera gde pokazuje:

Sl. 1 izgled sa strane gibnjeva i prikolica, a

Sl. 2 izgled odozgo.

Ova se naprava sastoji od mehaničkih jačko savijenih gibnjeva od kojih su dva

gibnja — a — predvidena na motornim kolima — c — i dva gibnja — b — na prikolicama. Svaki gibanj — a — i — b — sastoji se od jednog savijenog lista ili od više savijenih listova koji leže jedan nad drugim (sl. 3). Na sl. 4 je pokazana kombinacija prenošenja jednog dela prednjeg opterećenja vučnih kola i jednog dela prednjeg opterećenja motornih kola na zadnju osovinu motornih kola.

Gibnjevi — a — su na proizvoljan način pričvršćeni na motornim kolima a oni su savijeni na više proizvoljnim zavijutkom. Na gornjem kraju ima svaki gibanj — a — okce — e — sa zavornjem — f —. Zavoranj — f — drži jednu ili više vučnih šipki — g —. Vučne šipke — g — spojene su na zglob pomoću zavornja — h — sa gibnjevima — b — prikolica. Na zavornju — h — pričvršćene su okretnivo dve vodiljne palice — i — koje se mogu pomerati u čaurama — k —. Na osovini — l — prikolica nalazi se čvrst naglavak — m — sa zavornjima — n — i — o —. Zavoranj — n — spaja na zglob čauru — k — sa naglavkom — m —. Zavoranj — o — spaja taj naglavak sa podupiračem — h —, koji je opet u vezi sa vodicom — q —. U vodicu — q — su učvršćeni pomerljivo krajevi gibnjeva — b — a ona je pomoću nosača — r — i — s — pričvršćena sa okretnim vencem — t —.

Patentni zahtevi:

1. Automatski prenos opterećenja od prednjeg opterećenja prikolica na zad-

nju osovinu kola koja vuku, naznačenim
time, što prikolica ima gibnjeve (b) savi-
jene na niže sa zavornjem (h) za držanje
vučne šipke (g) i što se na zavornju (h)
nalaze vodiljne palice (i) sa čaurama (k)
koje su pomoću zavornja (n) spojene na
zglob sa naglavkom (m) pričvršćenim na
osovini (l).

2. Automatski prenos opterećenja prema zahtevu 1, naznačen time, što su motorna kola (c) snabdevena gibnjevima (a) savijenim na više i što su ti gibnjevi snabdeveni okcima (e) i zavornjem (f) za držanje vučne šipke (g).

3. Automatski prenos opterećenja pre-

ma zahtevima 1 i 2, naznačen time, što je zavornjem (o) podupirač (p) spojen za zglob sa čvrstim naglavkom (m) i što gibanj (b) dobija oslonac u vodici (q) koja je pomoću nosača (r, s) pričvršćena za okretni venac (t).

4. Kombinacija automatskog prenosa opterećenja prema zahtevima 1—3, nazvana time, što je vučna šipka (g) pričvršćena na motornim kolima na višem mestu nego na vučnim kolima i to u tu celj da se jedan deo opterećenja prednje osovine motornih kola i jedan deo opterećenja prednje osovine vučnih kola prenose na zadnju osovinu motornih kola.

Fig. 1

Adpatent bray 10360

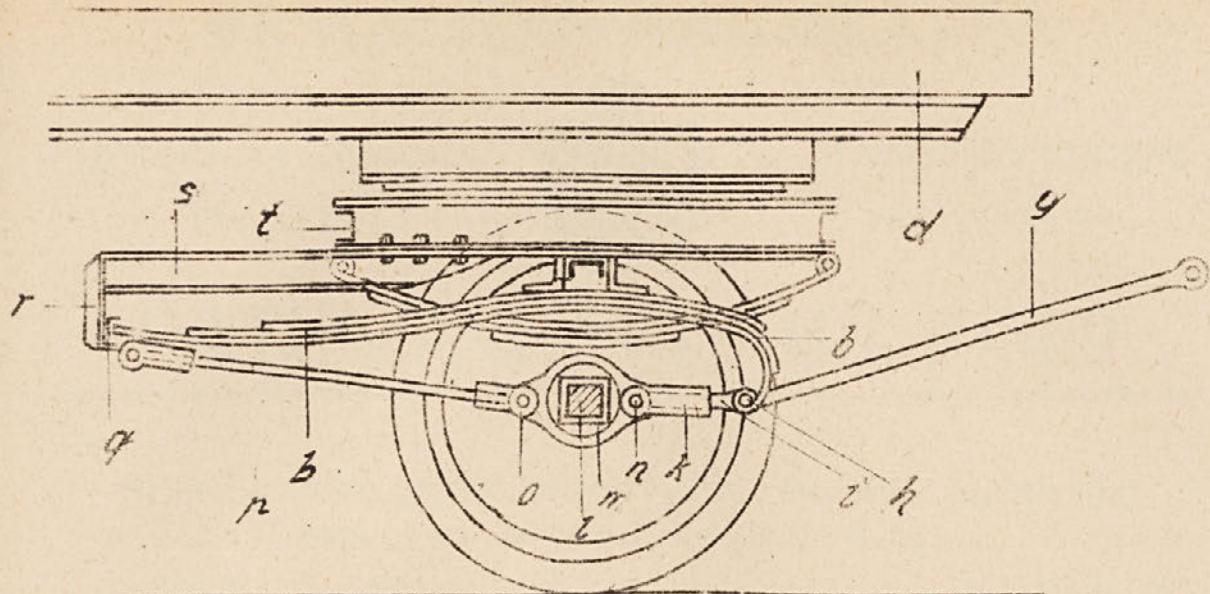


Fig. 2

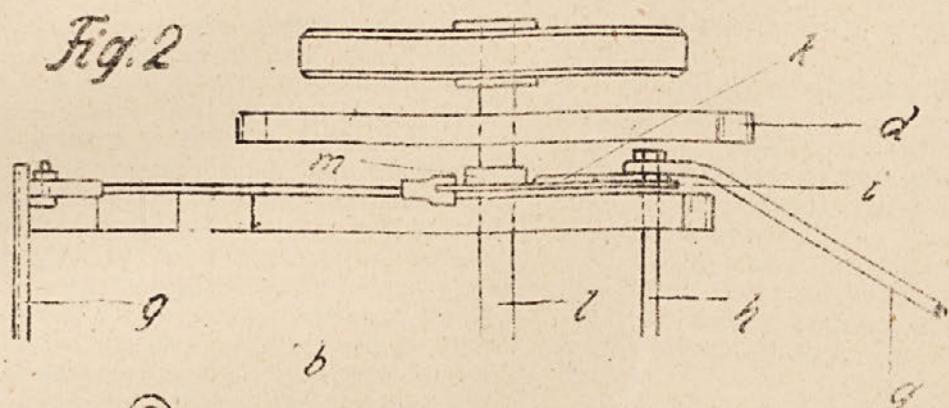


Fig. 3

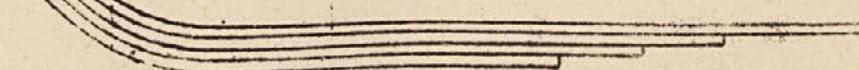


Fig. 4

